

СОДЕРЖАНИЕ

| | |
|---|-----------|
| Предисловие | 5 |
| Введение | 9 |
| Глава 1. Общая характеристика электропривода на базе СМЭВ..... | 12 |
| 1.1. Структура электропривода на базе СМЭВ при векторном управлении..... | 12 |
| 1.2. Конструкция СМЭВ..... | 14 |
| 1.3. Параметры обмоток СМЭВ | 15 |
| 1.4. Номинальные данные и относительные единицы СМЭВ..... | 19 |
| Глава 2. Математическая модель СМЭВ..... | 24 |
| 2.1. Уравнения напряжений в координатах магнитных осей обмоток | 25 |
| 2.2. Уравнения напряжений в осях координат ротора..... | 26 |
| 2.3. Стационарные уравнения напряжений | 30 |
| 2.4. Уравнения напряжений с учетом магнитного насыщения..... | 31 |
| 2.5. Электромагнитный момент. Уравнение движения ротора | 35 |
| 2.6. Уравнения напряжений через потокосцепления. Структурная схема | 37 |
| Глава 3. Синтез динамики электромагнитных процессов в СМЭВ | 40 |
| 3.1. Регулятор продольного тока статора..... | 41 |
| 3.2. Регулятор тока обмотки возбуждения | 43 |
| 3.3. Регулятор поперечного тока статора..... | 44 |
| 3.4. Ограничение модуля вектора тока и напряжения на обмотке статора..... | 46 |
| 3.5. Ограничительная механическая характеристика электропривода | 49 |
| Глава 4. Алгоритмы управления СМЭВ при номинальном продольном намагничивании..... | 53 |
| 4.1. Задающие сигналы на контуры управления токами при номинальном продольном намагничивании | 54 |
| 4.2. Управление электромагнитным моментом при номинальном продольном намагничивании | 55 |
| 4.3. Управление мощностью при номинальном продольном намагничивании..... | 60 |
| 4.4. Управление скоростью вращения ротора при номинальном продольном намагничивании..... | 62 |

| | |
|--|------------|
| 4.5. Двухзонное управление скоростью вращения ротора | 66 |
| 4.6. Рабочие характеристики при номинальном продольном намагничивании..... | 71 |
| 4.7. Ограничительная механическая характеристика при номинальном продольном намагничивании | 74 |
| Глава 5. Алгоритмы управления СМЭВ с единичным коэффициентом мощности..... | 77 |
| 5.1. Задающие сигналы на контуры управления токами с единичным коэффициентом мощности..... | 78 |
| 5.2. Управление электромагнитным моментом с единичным коэффициентом мощности | 79 |
| 5.3. Управление мощностью с единичным коэффициентом мощности..... | 84 |
| 5.4. Управление скоростью вращения ротора в первой зоне с единичным коэффициентом мощности..... | 87 |
| 5.5. Двухзонное управление скоростью вращения ротора с единичным коэффициентом мощности..... | 92 |
| 5.6. Рабочие характеристики при управлении с единичным коэффициентом мощности | 96 |
| 5.7. Ограничительная механическая характеристика при управлении с единичным коэффициентом мощности | 98 |
| Глава 6. Энергетически оптимальные алгоритмы управления СМЭВ..... | 99 |
| 6.1. Задающие сигналы на контуры тока при энергетически оптимальном управлении..... | 100 |
| 6.2. Энергетически оптимальное управление электромагнитным моментом | 102 |
| 6.3. Энергетически оптимальное управление мощностью | 106 |
| 6.4. Энергетически оптимальное управление скоростью вращения ротора..... | 109 |
| 6.5. Рабочие характеристики при энергетически оптимальном управлении | 114 |
| 6.6. Ограничительная механическая характеристика при энергетически оптимальном управлении..... | 117 |
| Глава 7. Заключение по векторному управлению СМЭВ..... | 119 |
| 7.1. Особенности синтеза динамики электромагнитных процессов СМЭВ без демпферных обмоток | 119 |
| 7.2. Особенности настройки контуров управления СМЭВ с демпферными обмотками..... | 123 |
| 7.3. Робастность управления | 124 |
| 7.4. Сравнительный анализ алгоритмов управления электромагнитным моментом СМЭВ..... | 124 |
| Библиографический список | 129 |
| Предметный указатель | 133 |